
Ime in priimek

--	--	--	--	--	--	--	--	--

Vpisna številka

Linearna algebra: računski izpit

17. junij 2021

Čas pisanja: 70 minut. Dovoljena je uporaba dveh listov velikosti A4 z obrazci. Uporaba elektronskih pripomočkov ni dovoljena. Rezultati bodo objavljeni na ucilnica.fri.uni-lj.si. **Vse odgovore dobro utemelji!**

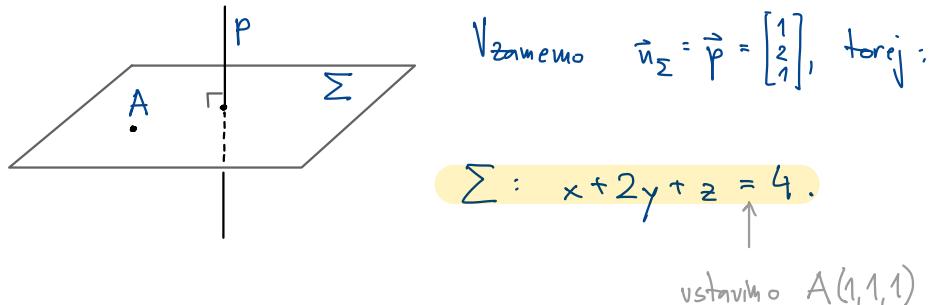
1	
2	
3	
Σ	

1. naloga (15 točk)

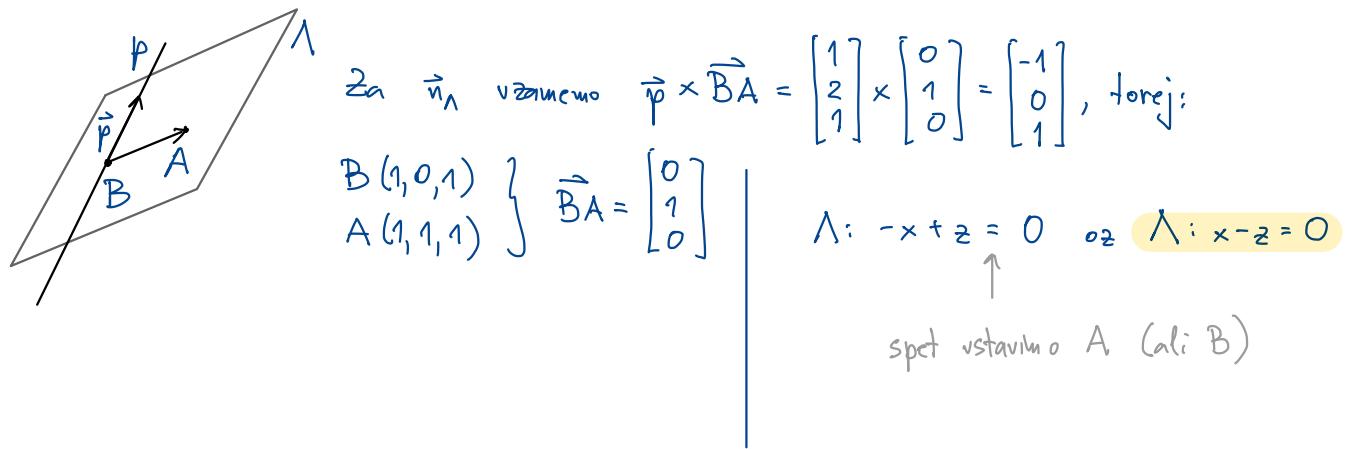
Naj bo p premica s parametrizacijo

$$p : \vec{r}(t) = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

a) (5) Poišči enačbo ravnine Σ , ki je pravokotna na premico p in gre skozi točko $A(1, 1, 1)$.



b) (5) Poišči enačbo ravnine Λ , ki vsebuje premico p in gre skozi točko $A(1, 1, 1)$.



c) (5) Zapiši parametrizacijo premice q , ki je presek ravnin Σ in Λ .

Smerni vektor \vec{z} je pravokoten na \vec{n}_Σ in \vec{n}_Λ . Vzamemo lahko torej:

$$\vec{z} \parallel \vec{n}_\Sigma \times \vec{n}_\Lambda = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix} \dots \vec{z} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ in}$$

$$q : \vec{r}(t) = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

↑
to je \vec{r}_A

2. naloga (20 točk)

Dana je matrika

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} = [\vec{a}_1, \vec{a}_2, \vec{a}_3]$$

a) (10) Poišči ortonormirano bazo stolpčnega prostora matrike A .

$$\vec{u}_1 = \vec{a}_1$$

$$\vec{u}_2 = \vec{a}_2 - \frac{\vec{u}_1 \cdot \vec{a}_2}{\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_1} \vec{u}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} - \frac{4}{4} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\vec{u}_3 = \vec{a}_3 - \frac{\vec{u}_1 \cdot \vec{a}_3}{\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_1} \vec{u}_1 - \frac{\vec{u}_2 \cdot \vec{a}_3}{\vec{u}_2 \cdot \vec{u}_2} \vec{u}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} - \frac{2}{4} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} - \frac{3}{2} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/2 \\ 1/2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\vec{q}_1 = \frac{1}{\|\vec{u}_1\|} \vec{u}_1 = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \vec{q}_2 = \frac{1}{\|\vec{u}_2\|} \vec{u}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad \vec{q}_3 = \frac{1}{\|\vec{u}_3\|} \vec{u}_3 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix},$$

$\{\vec{q}_1, \vec{q}_2, \vec{q}_3\}$ je ortonormirana baza na $C(A)$.

b) (5) Poišči QR razcep matrike A .

$$Q = [\vec{q}_1, \vec{q}_2, \vec{q}_3] = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -\sqrt{2} \\ 1 & 0 & \sqrt{2} \\ 1 & \sqrt{2} & 0 \\ 1 & -\sqrt{2} & 0 \end{bmatrix}.$$

Koeficiente R preberemo iz Gram-Schmidt-ovega postopka zgoraj:

$$R = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 0 & \sqrt{2} & 3/\sqrt{2} \\ 0 & 0 & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix}.$$

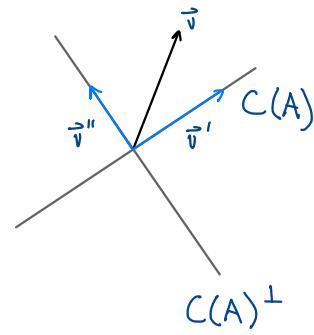
c) (5) Poišči pravokotni projekciji vektora $\vec{v} = [1, 2, 3, 4]^T$ na $C(A)$ ter $C(A)^\perp$.

Poiščimo $\vec{q}_4 \in C(A)^\perp$, saj $\dim(C(A)^\perp) = \dim \mathbb{R}^4 - \dim C(A) = 4 - 3 = 1$.

Uganemo $\vec{u}_4 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} \in C(A)^\perp$ in ga normiramo... $\vec{q}_4 = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix}.$

$$\vec{v}'' = \text{proj}_{C(A)^\perp} \vec{v} = (\vec{q}_4 \cdot \vec{v}) \vec{q}_4 = -2 \vec{q}_4 = \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

$$\vec{v}' = \text{proj}_{C(A)} \vec{v} = \vec{v} - \vec{v}'' = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}.$$



3. naloga (15 točk)

Naj bo A matrika

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

a) (5) Poišči bazo ničelnega prostora matrike A .

$$A \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} x_1 + x_4 = 0 \\ -x_2 + x_3 = 0 \end{array}, \quad \vec{x} = \begin{bmatrix} -x_4 \\ -x_3 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = x_3 \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + x_4 \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix},$$

$$\mathcal{B}_{N(A)} = \left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}.$$

b) (5) Izračunaj A^2 . Kaj ti A^2 pove o lastnih vektorjih in pripadajočih lastnih vrednostih matrike A ?

$$A^2 = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}.$$

stolpcii mat. A
Če pišemo $A = [\vec{a}_1, \vec{a}_2, \vec{a}_3, \vec{a}_4]$, to pomeni
 $A\vec{a}_1 = 2\vec{a}_1$ in $A\vec{a}_2 = 2\vec{a}_2$..., tj. \vec{a}_1 in \vec{a}_2
sta lastna vektorja A za lastno vrednost 2.

c) (5) Poišči ortonormirano bazo \mathbb{R}^4 sestavljeni iz lastnih vektorjev matrike A in zapiši diagonalizacijo matrike A (tj. matriki D in Q , za kateri je $A = QDQ^T$).

Vektorji iz $\mathcal{B}_{N(A)}$ (za lastno vrednost 0) ter \vec{a}_1 in \vec{a}_2 (za lastno vrednost 2) so 4 linearne neodvisni last. vekt. A, ki so celo ortogonalni. Ortonormirana baza iz last. vekt. A za \mathbb{R}^4 je

torej:

$$B = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}.$$

In zato: $D = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$, $Q = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 0 & -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$.